

Vorbereitungshilfe zum Versuch Galvanometer

1. Die Schwingungsdifferentialgleichung des Galvanometers lautet:

$$\Theta \ddot{\varphi} + \rho \dot{\varphi} + D\varphi = GI_{\text{ges}} \quad \ddot{\varphi} + \frac{1}{\Theta} \left(\rho + \frac{G^2}{R_G + R_a} \right) \dot{\varphi} + \frac{D}{\Theta} \varphi = \frac{G}{\Theta} I \quad \ddot{\varphi} + 2\beta \dot{\varphi} + \omega_0^2 \varphi = \frac{G}{\Theta} I$$

Darin bedeuten:

- φ Drehwinkel
- Θ Trägheitsmoment des schwingenden Systems
- ρ mechanische Dämpfungskonstante (ohne elektrische Dämpfung)
- D Rückstellkonstante der Torsionsaufhängung
- G Galvanometerkonstante (= nAB = Gesamte Windungsfläche der Spule · Magnetfeldstärke)
- I_{ges} Summe von Meßstrom I und von induziertem Strom $I_{\text{ind}} = -(G/R)\dot{\varphi}$ mit $R = R_G + R_a$
- R_G Galvanometer-Widerstand
- R_a Widerstand im äußeren Schließungskreis
- $\Theta \ddot{\varphi}$ Trägheitsdrehmoment
- $\rho \dot{\varphi}$ Dämpfungsdrehmoment (ohne elektrische Dämpfung)
- $D \varphi$ Torsionsdrehmoment
- $G I_{\text{ges}}$ Gesamtes elektromechanisches Drehmoment

2. Der eingeschwungene Fall (d.h. $\dot{\varphi} = 0$, $\ddot{\varphi} = 0$, Strom I):

$$\hat{\varphi} = \frac{G}{D} I = C_1 I \quad (C_1 = \text{Statische Stromempfindlichkeit})$$

3. Der Einschwingvorgang für den stromlosen Fall ($I = 0$).

$$\ddot{\varphi} + 2\beta \dot{\varphi} + \omega_0^2 \varphi = 0 \quad . \quad \text{Der Ansatz } \varphi = C e^{\lambda t} \text{ liefert } \lambda_{1,2} = -\beta \pm \sqrt{\beta^2 - \omega_0^2}$$

$$\varphi(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t} \Rightarrow \varphi(0) = C_1 + C_2$$

$$\dot{\varphi}(t) = \lambda_1 C_1 e^{\lambda_1 t} + \lambda_2 C_2 e^{\lambda_2 t} \Rightarrow \dot{\varphi}(0) = \lambda_1 C_1 + \lambda_2 C_2$$

3.1 Rückschwingen aus dem eingeschwungenen Fall mit Strom in die Ruhelage ohne Strom ($\varphi(0) = \hat{\varphi}$, $\dot{\varphi}(0) = 0$)

$$C_1 = \frac{-\lambda_2}{\lambda_1 - \lambda_2} \hat{\varphi}; C_2 = \frac{\lambda_1}{\lambda_1 - \lambda_2} \hat{\varphi}; \quad \varphi(t) = \frac{\hat{\varphi}}{\lambda_1 - \lambda_2} (\lambda_1 e^{\lambda_2 t} - \lambda_2 e^{\lambda_1 t}); \quad \dot{\varphi}(t) = \frac{\lambda_1 \lambda_2 \hat{\varphi}}{\lambda_1 - \lambda_2} (e^{\lambda_2 t} - e^{\lambda_1 t})$$

3.1.1 Kriechfall $\beta^2 > \omega_0^2$; $\gamma = \sqrt{\beta^2 - \omega_0^2}$ reell; $\lambda_1 = -\beta + \gamma$; $\lambda_2 = -\beta - \gamma$

$$\varphi(t) = \hat{\varphi} \left(\frac{\beta}{\gamma} \sinh \gamma t + \cosh \gamma t \right) e^{-\beta t}; \quad \dot{\varphi}(t) = \hat{\varphi} \frac{-\omega_0^2}{\gamma} \sinh \gamma t e^{-\beta t}$$

3.1.2 Grenzfall $\beta = \omega_0$; $\frac{1}{2\Theta} \left(\rho + \frac{G^2}{R_G + R_a} \right) = \sqrt{\frac{D}{\Theta}}$; aufgelöst: $R_{a,gr} = \frac{G^2}{2\sqrt{D\Theta} - \rho} - R_G$

Mit $\gamma \rightarrow 0$, also $\frac{\sinh \gamma t}{\gamma} \rightarrow 1$ und $\cosh \gamma t \rightarrow 1$ folgt aus den Kriechfall-Formeln:

$$\varphi(t) = \hat{\varphi}(\beta t + 1)e^{-\beta t} = \hat{\varphi}(\omega_0 t + 1)e^{-\omega_0 t}; \quad \dot{\varphi}(t) = -\hat{\varphi}\omega_0^2 t e^{-\beta t}$$

3.1.3 Schwingfall $\omega_0^2 > \beta^2$; $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}$ reell; $\lambda_1 = -\beta + i\omega$; $\lambda_2 = -\beta - i\omega$

$$\varphi(t) = \hat{\varphi} \left(\frac{\beta}{\omega} \sin \omega t + \cos \omega t \right) e^{-\beta t}; \quad \dot{\varphi}(t) = \hat{\varphi} \frac{-\omega_0^2}{\omega} \sin \omega t e^{-\beta t}$$

3.2 Einschwingen aus der Ruhelage nach einem 'Stoß' ($\varphi(0) = 0$; $\dot{\varphi}(0) = \dot{\varphi}_0$)

$$C_1 = \frac{\dot{\varphi}_0}{\lambda_1 - \lambda_2}; \quad C_2 = \frac{-\dot{\varphi}_0}{\lambda_1 - \lambda_2}; \quad \varphi(t) = \frac{\dot{\varphi}_0}{\lambda_1 - \lambda_2} (e^{\lambda_1 t} - e^{\lambda_2 t}); \quad \dot{\varphi}(t) = \frac{\dot{\varphi}_0}{\lambda_1 - \lambda_2} (\lambda_1 e^{\lambda_1 t} - \lambda_2 e^{\lambda_2 t})$$

3.2.1 Kriechfall, wie unter 2.1.1

$$\varphi(t) = \dot{\varphi}_0 \frac{1}{\gamma} \sinh \gamma t e^{-\beta t}; \quad \dot{\varphi}(t) = \dot{\varphi}_0 \left(\cosh \gamma t - \frac{\beta}{\gamma} \sinh \gamma t \right) e^{-\beta t}$$

Maximal erreichte Amplitude? Dann ist ; $\dot{\varphi}(t) = 0 \Rightarrow \tanh \gamma t = \frac{\gamma}{\beta}$; $\sinh \gamma t = \frac{\gamma}{\omega_0}$

$$\varphi_{\max} = \dot{\varphi}_0 \frac{1}{\omega_0} e^{-(\beta/\gamma) \operatorname{arctanh}(\gamma/\beta)}$$

3.2.2 Grenzfall, wie unter 2.1.1

$$\varphi(t) = \dot{\varphi}_0 t e^{-\beta t} \equiv \dot{\varphi}_0 t e^{-\omega_0 t}; \quad \dot{\varphi}(t) = \dot{\varphi}_0 (1 - \beta t) e^{-\beta t} \equiv \dot{\varphi}_0 (1 - \omega_0 t) e^{-\omega_0 t}$$

$$\varphi_{\max} = \frac{\dot{\varphi}_0}{\omega_0} (\dot{\varphi}(t) = 0, \text{ wenn } \omega_0 t = 1)$$

3.2.3 Schwingfall, wie unter 2.1.1

$$\varphi(t) = \dot{\varphi}_0 \frac{1}{\omega} \sin \omega t e^{-\beta t}; \quad \dot{\varphi}(t) = \dot{\varphi}_0 \left(\cos \omega t - \frac{\beta}{\omega} \sin \omega t \right) e^{-\beta t}$$

$$\varphi_{\max} = \dot{\varphi}_0 \frac{1}{\omega_0} e^{-(\beta/\omega) \operatorname{arctan}(\omega/\beta)}$$

4. Der Einschwingvorgang im Stromfall ($I \neq 0$) aus der stromlosen Ruhelage ($\varphi(0) = 0$; $\dot{\varphi}(0) = 0$)

Die Differentialgleichung und ihre Lösungen ergeben sich aus dem stromlosen Fall mit der Transformation

$$\varphi_I = \hat{\varphi} - \varphi_{I=0}$$

4.1 Kriechfall (wie 3.1.1)

$$\varphi(t) = \hat{\varphi} \left(1 - \left(\frac{\beta}{\gamma} \sinh \gamma t + \cosh \gamma t \right) e^{-\beta t} \right); \quad \dot{\varphi}(t) = \hat{\varphi} \frac{\omega_0^2}{\gamma} \sinh \gamma t e^{-\beta t}$$

4.2 Grenzfall (wie 3.1.2)

$$\varphi(t) = \hat{\varphi} \left(1 - (\omega_0 t + 1) e^{-\omega_0 t} \right); \quad \dot{\varphi}(t) = \hat{\varphi} \omega_0^2 t e^{-\omega_0 t}$$

4.3 Schwingfall (wie 3.1.3)

$$\varphi(t) = \hat{\varphi} \left(1 - \left(\frac{\beta}{\omega} \sin \omega t + \cos \omega t \right) e^{-\beta t} \right); \quad \dot{\varphi}(t) = \hat{\varphi} \frac{\omega_0^2}{\omega} \sin \omega t e^{-\beta t}$$

5. Einschwingen aus der Ruhelage nach ballistischer Erregung ($\varphi(0) = 0$, $\dot{\varphi}(0) = 0$)

Stromstoß Q : Strom $I(t)$ während der Zeit 0 bis τ ('Stoßdauer'). Differentialgleichung über die Stoßdauer integriert:

$$\dot{\varphi}(\tau) + 2\beta \varphi(\tau) + \omega_0^2 \int_0^\tau \varphi(t) dt = \frac{G}{\Theta} \int_0^\tau I(t) dt.$$

$$\text{Sei } \tau \ll \frac{2\pi}{\omega_0} \Rightarrow \varphi(\tau) \cong 0; \quad \dot{\varphi}(\tau) \cong \frac{G}{\Theta} \int_0^\tau I(t) dt = \frac{G}{\Theta} Q$$

$$\text{5.1 Kriechfall (wie 3.2.1)} \quad \varphi_{\max} = \frac{G}{\Theta} \frac{Q}{\omega_0} e^{-(\beta/\gamma) \operatorname{arctanh}(\gamma/\beta)} \cong \frac{G}{\Theta} \frac{Q}{2\beta} \cong \frac{R_G + R_a}{G} Q \quad \text{für } \beta \gg \omega_0$$

$$\text{5.2 Grenzfall (wie 3.2.2)} \quad \varphi_{\max} = \frac{G}{\Theta} \frac{Q}{\omega_0} e$$

$$\text{5.3 Schwingfall (wie 3.2.3)} \quad \varphi_{\max} = \frac{G}{\Theta} \frac{Q}{\omega_0} e^{-(\beta/\omega) \operatorname{arctan}(\omega/\beta)} \cong \frac{G}{\Theta} \frac{Q}{\omega_0} \quad \text{für } \beta \ll \omega_0$$